

35
И Н С Т И Т У Т
ЯДЕРНОЙ ФИЗИКИ СОАН С С С Р

ПРЕПРИНТ 341

А.Б.Михайловский, А.З.Паташинский,

А.М.Фридман, Я.Г.Эпельбаум

УСТОЙЧИВОСТЬ ШАРОВОГО СКОПЛЕНИЯ ЗВЁЗД
С БОЛЬШИМ ГРАВИТАЦИОННЫМ КРАСНЫМ
СМЕЩЕНИЕМ

Новосибирск

1969

А.Б.Михайловский, А.З.Паташинский,
А.М.Фридман, Я.Г.Эпельбаум

УСТОЙЧИВОСТЬ ШАРОВОГО СКОПЛЕНИЯ ЗВЕЗД С БОЛЬШИМ
ГРАВИТАЦИОННЫМ КРАСНЫМ СМЕЩЕНИЕМ

А Н Н О Т А Ц И Я

В работе исследуется устойчивость сферически-симметричной системы вращающихся по круговым траекториям масс (по дель шарового скопления звёзд). Такая система, как показал Эйнштейн, может обладать большим гравитационным красным смещением и в то же время быть посчитана в ньютоновском приближении.

Поскольку вероятность парного столкновения звёзд ничтожно мала, анализ устойчивости проводится с помощью бесстолкновительного кинетического уравнения Больцмана-Власова. Излагается метод решения этого уравнения для гравитирующей системы с однородной плотностью вращающихся масс аналогичный известному методу интегрирования по траекториям в физике плазмы. В случае неоднородной плотности устойчивость системы относительно радиальных возмущений оказалось удобным исследовать в приближении многопоточковой гидродинамики.

Доказанная в настоящей работе устойчивость рассматриваемой системы относительно произвольных возмущений, возможно, объясняет тот экспериментальный факт, что возраст шаровых скоплений звёзд велик по сравнению с возрастом спиральных галактик, а также свидетельствует в пользу идеализированной модели квазара, подобной рассмотренной в работе — устойчивой равновесной системы с большим гравитационным красным смещением.

В в е д е н и е

В последнее время среди астрофизиков значительно возрос интерес к устойчивости сферически-симметричной системы гравитирующих масс, вследствие чего количество теоретических работ на эту тему весьма возросло. Толчком к усилению активности в области теории гравитационной устойчивости сферических масс, явился мощный поток информации, связанной с открытием и изучением квазизвездных источников. Неизменность среднего потока излучения квазара во времени указывает на отсутствие коллапса, что при характерной массе $M \sim 10^8 - 10^{10} M_{\odot}$ может объясняться лишь очень специальной равновесной функцией распределения плотности частиц, составляющих источник, по энергиям /1/. Выбор той или иной равновесной функции распределения для построения модели с большим гравитационным красным смещением z , прежде всего должен определяться устойчивостью системы описываемой этой функцией, относительно малых возмущений стационарного состояния.

Простейшей моделью равновесной системы с большим z является, на наш взгляд, сферически-симметричная система гравитирующих частиц, вращающихся по круговым траекториям во круг общего центра масс (рис.1).

В настоящей работе показана устойчивость такой системы относительно произвольных малых возмущений. Эта система может одновременно служить в качестве модели шарового скопления /2/. Доказанная устойчивость шарового скопления звезд относительно произвольных возмущений, возможно, объясняет тот экспериментальный факт, что возраст шаровых скоплений звезд велик по сравнению с возрастом спиральных галактик.

Потенциал рассматриваемой системы тем меньше отличается от сферически-симметричного, чем больше число частиц содержит сфера произвольного радиуса, которую в данном случае можно рассматривать как дебаевскую сферу /3/. Если число частиц в дебаевской сфере велико, можно пренебречь парным взаимодействием частиц друг с другом /3/. Действительно, если в системе между N частицами имеет место только гравитационное взаимодействие, то парное взаимодействие оказывается в равновесной системе, грубо говоря, в N раз (точнее $N/ln N$ слабее

коллективного взаимодействия. Следовательно, в первом приближении задача сводится к движению частиц в коллективном самосогласованном гравитационном поле^{x)}. Бесстолкновительное движение частиц описывается кинетическим уравнением Больцмана - Власова /4-7/. В § 2 излагается метод решения кинетического уравнения аналогичный известному методу интегрирования по траекториям в физике плазмы /9/. В § 3 приведён спектр собственных частот системы, представляющий собой дискретный набор действительных чисел.

В заключении работы описываются возможные механизмы неустойчивости аналогичных систем, которые в данном случае по тем или иным причинам оказались подавленными.

В Приложении к статье обсуждается возможность описания рассмотренной выше системы в приближении многопоточковой гидродинамики. В качестве примера найден в этом описании спектр радиальных колебаний неоднородного шара.

§ 2. Вывод уравнения собственных колебаний

Пусть в единичном интервале координатно-скоростного пространства находится $f(\vec{r}, \vec{v}, t)$ частиц. Функция f удовлетворяет кинетическому уравнению

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{\nabla} \frac{\partial f}{\partial \vec{r}} + \vec{\nabla} \frac{\partial f}{\partial \vec{v}} = 0 \quad (1)$$

где $\vec{v} = \vec{v}(\varphi)$, φ - гравитационный потенциал. Последний, в свою очередь, связан уравнением Пуассона с $f(r, v, t)$

$$\Delta \varphi = 4\pi G n \quad (2)$$

в котором

$$n = \int f d\vec{v} \quad (3)$$

G - гравитационная постоянная.

x) Эта оценка не применима, когда имеются прямые неупругие столкновения звёзд. В дальнейшем будут рассматриваться системы, в которых неупругие столкновения настолько редки, что ими можно пренебречь (так же, как упругими).

Будем использовать сферические координаты r, θ, φ и характеризовать скорость величинами $V_r, V_\perp = (V_\theta^2 + V_\varphi^2)^{1/2}$,

$\alpha = \arctg(V_\varphi/V_\theta)$. В этих переменных уравнения (1) записывается в виде

$$\hat{L}f + V_r \left(\frac{\partial f}{\partial r} - \frac{V_\perp}{r} \frac{\partial f}{\partial V_\perp} \right) + \left(\frac{V_\perp^2}{r} - \frac{\partial \varphi}{\partial r} \right) \frac{\partial f}{\partial V_r} - \vec{\nabla}_\perp \varphi \frac{\partial f}{\partial V_\perp} = 0 \quad (4)$$

где

$$\vec{\nabla}_\perp \varphi \frac{\partial}{\partial V_\perp} = \frac{1}{r} \left(\cos \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} + \frac{\sin \alpha}{\sin \theta} \frac{\partial \varphi}{\partial \varphi} \right) \frac{\partial}{\partial V_\perp} - \frac{1}{r V_\perp} \left(\sin \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} - \frac{\cos \alpha}{\sin \theta} \frac{\partial \varphi}{\partial \varphi} \right) \frac{\partial}{\partial \alpha} \quad (5)$$

$$\hat{L} = \frac{\partial}{\partial t} + \frac{V_\perp}{r} \left[\cos \alpha \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{\sin \alpha}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} - \alpha \sin \alpha \frac{\partial}{\partial \alpha} \right] \quad (6)$$

Линеаризуем уравнения (2) - (4), обозначая равновесные величины индексом нуль, а возмущенные индексом единица. Полагаем, что в равновесном состоянии потенциал зависит только от радиуса, $\varphi_0 = \varphi_0(r)$, а частицы не имеют радиальной скорости и их число в каждой точке сферы произвольного радиуса r не зависят от θ и φ и симметрично по α , $f_0 = \delta(V_r) \cdot F(r, V_\perp)$. Для функции F из (4) получаем уравнение

$$\left(\frac{V_\perp^2}{r} - \frac{\partial \varphi_0}{\partial r} \right) F = 0 \quad (7)$$

Это означает, что F δ -функциональна по V_\perp . Нормировочный коэффициент находим с помощью (3)

$$F = \frac{n_0}{2\pi V_0} \delta(V_\perp - V_0) \quad (8)$$

где $V_0 = (\gamma \partial \varphi_0 / \partial r)^{1/2}$; n_0 - равновесная плотность. По -
следнюю считаем независимой от радиуса, что, в согласии с (2),
оправдано при радиальной зависимости φ_0 вида

$$\varphi_0 = \Omega^2 r^2 / 2 \quad (9)$$

где $\Omega^2 = \frac{4\pi G n_0}{3}$ (10)

при этом $V_0 = \Omega r$

В линейном приближении из (4) следует

$$\hat{L} f_1 + v_r \left(\frac{\partial f_1}{\partial r} - \frac{v_\perp}{r} \frac{\partial f_1}{\partial v_\perp} \right) + \left(\frac{v_\perp^2}{r} - \frac{\partial \varphi_0}{\partial r} \right) \frac{\partial f_1}{\partial v_r} = \quad (11)$$

$$= \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} \frac{\partial f_0}{\partial v_r} + \frac{1}{r} \left(\cos \alpha \frac{\partial \varphi_1}{\partial \theta} + \frac{\sin \alpha}{\sin \theta} \frac{\partial \varphi_1}{\partial \varphi} \right) \frac{\partial f_0}{\partial v_\perp}$$

Учитывая, что $f_0 \sim \delta(v_r) \delta(v_\perp - V_0)$, находим, что (11)
удовлетворяется при f_1 вида

$$f_1 = \delta(v_r) [A \delta(v_\perp - V_0) + B \delta'(v_\perp - V_0)] - C \delta'(v_r) \delta(v_\perp - V_0) \quad (12)$$

где штрих - производная по аргументу. Из (11) находим, что
функции A, B, C удовлетворяют уравнениям:

$$\hat{L} A - \frac{1}{r\Omega} \left(\hat{L} - \frac{\partial}{\partial t} \right) B + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (C r) = 0 \quad (13)$$

$$\hat{L} B - 2\Omega C = \frac{n_0}{2\pi \Omega^2 r^2} \left(\hat{L} - \frac{\partial}{\partial t} \right) \varphi_1 \quad (14)$$

$$\hat{L} C + 2\Omega B = -\frac{n_0}{2\pi \Omega r} \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} \quad (15)$$

Оператор \hat{L}^0 отличается от оператора \hat{L} заменой v_\perp/r на Ω .
Согласно (3), при f_1 вида (12), возмущение плотности равно:

$$n_1 = \int_0^{2\pi} (rA - B) d\alpha \quad (16)$$

Путь решения уравнений (13) - (15) и отыскания n_1 состоит в
следующем. Умножая обе части равенства (24) на оператор \hat{L}^0
и выражая с помощью (15) величину $\hat{L}^0 C$ через B и φ_1 ,
получаем:

$$\left(\hat{L}^0 + 2i\Omega \right) \left(\hat{L}^0 - 2i\Omega \right) B = \frac{n_0}{2\pi \Omega^2 r^2} \left[\left(\hat{L}^0 - \frac{\partial}{\partial t} \right) \hat{L}^0 \varphi_1 + 2\Omega r \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} \right] \quad (17)$$

Отсюда

$$B = \frac{n_0}{2\pi \Omega^2 r^2} \left(\hat{L}^0 - 2i\Omega \right)^{-1} \left(\hat{L}^0 + 2i\Omega \right)^{-1} \left[\left(\hat{L}^0 - \frac{\partial}{\partial t} \right) \hat{L}^0 \varphi_1 + 2\Omega r \frac{\partial \varphi_1}{\partial r} \right] \quad (18)$$

где степень - 1 означает обратный оператор, действие которого
разъясним несколько позже.

Функцию A с помощью уравнений (13) и (15) выражаем
через B и φ_1 :

$$A = \frac{1}{r\Omega} \hat{L}^0 \left[\left(\hat{L}^0 - \frac{\partial}{\partial t} \right) B - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial r} (r \hat{L}^0 B) + \frac{n_0}{4\pi \Omega^2} \left(\hat{L}^0 - \frac{\partial}{\partial t} \right) \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\varphi_1}{r} \right) \right] \quad (19)$$

Этот результат подставим в (16),

$$n_1 = \int_0^{2\pi} \left\{ \frac{\partial}{\partial t} \hat{L}^0 \left[B + \frac{n_0}{2\pi \Omega^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\varphi_1}{r} \right) \right] + \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial r} \left[r B - \frac{n_0}{2\pi \Omega} \frac{\varphi_1}{r^2} \right] \right\} d\alpha \quad (20)$$

Уравнение (20) совместно с (18) даёт искомую связь n_1 с φ_1 ,
необходимую для самосогласованного описания возмущений по -
средством уравнения

$$\Delta \varphi_1 = 4\pi G N_1(\rho_1) \quad (21)$$

Теперь приведем вид оператора $(\hat{L}^0)^{-1}$. Пусть функция $X = X(t, \theta, \varphi, \alpha)$ удовлетворяет уравнению

$$\hat{L}^0 X = \alpha \quad (22)$$

где α — некоторая известная функция переменных $t, \theta, \varphi, \alpha$, равная нулю при $t = -\infty$. Оператор \hat{L}^0 можно представить в виде

$$\hat{L}^0 = \frac{\partial}{\partial t} + \frac{d\theta}{dt} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{d\varphi}{dt} \frac{\partial}{\partial \varphi} + \frac{d\alpha}{dt} \frac{\partial}{\partial \alpha} \quad (23)$$

где производные $d(\theta, \varphi, \alpha)/dt$ означают скорости изменения углов θ, φ, α частицы, движущейся по сфере радиуса r со скоростью $v_s = r\Omega$,

$$\frac{d\theta}{dt} = \Omega \cos \alpha, \quad \frac{d\varphi}{dt} = \Omega \frac{\sin \alpha}{\sin \theta}, \quad \frac{d\alpha}{dt} = -\Omega \sin \alpha \operatorname{ctg} \theta \quad (24)$$

Перейдем в уравнении (22) от переменных θ, φ, α к переменным $\theta_0, \varphi_0, \alpha_0$, связанным с $\theta, \varphi, \alpha, t$ соотношениями

$$\begin{aligned} \theta_0 &= \theta - \Omega \int_{t_0}^t \cos \alpha dt \\ \varphi_0 &= \varphi - \Omega \int_{t_0}^t \frac{\sin \alpha}{\sin \theta} dt \\ \alpha_0 &= \alpha + \Omega \int_{t_0}^t \sin \alpha \operatorname{ctg} \theta dt \end{aligned} \quad (25)$$

Величины $\theta_0, \varphi_0, \alpha_0$ обозначают углы $\theta(t_0), \varphi(t_0), \alpha(t_0)$, которыми при $t=t_0$ обладает частица, характеризующаяся в момент времени t углами $\theta = \theta(t), \varphi = \varphi(t), \alpha = \alpha(t)$. В новых переменных уравнение (22) имеет вид

$$\left(\frac{\partial X}{\partial t} \right)_{\theta_0, \varphi_0, \alpha_0} = \alpha [t, \theta(t, \theta_0, \varphi_0, \alpha_0), \varphi(t, \theta_0, \varphi_0, \alpha_0), \dots] \quad (26)$$

Отсюда

$$X = \int_{-\infty}^t \alpha [t', \theta(t'), \varphi(t'), \alpha(t')] dt' \quad (27)$$

Возвращаясь в этом уравнении снова к переменным θ, φ, α и вспоминаем, что $X = (\hat{L}^0)^{-1} \alpha$, находим вид обратного оператора

$$\hat{L}^{0-1} \alpha = \int_{-\infty}^t \alpha \{ t', \theta [t', \theta_0(t, \theta, \varphi, \alpha), \dots] \} dt' \quad (28)$$

где многоточием обозначены φ_0, α_0 , выраженные через $t, \theta, \varphi, \alpha$. Аналогичным путем находим

$$[\hat{L}^0 \pm 2i\Omega]^{-1} \alpha = \int_{-\infty}^t e^{\mp 2i\Omega(t-t')} \alpha(t') dt' \quad (29)$$

Теперь опишем конкретный путь вычисления интегралов типа (28), (29). Пусть возмущение потенциала имеет вид:

$$\rho_1 = \chi_0(r) \rho_1^e(t, \theta, \varphi) \quad (30)$$

где

$$\varphi_1^e = e^{-i\omega t} Y_m^e(\varphi, \theta) \quad (31)$$

$$Y_m^e(\varphi, \theta) = e^{-im(\frac{\pi}{2} - \varphi)} P_{m0}^e(\cos \theta)$$

$P_{m0}^e(\cos \theta)$ - функции, с точностью до коэффициентов совпадающие с полиномами Лежандра (см. книгу Виленкина /10/). Все нормировочные коэффициенты включены в $\chi_2(\tau)$.

При α , равном правой части (31), уравнения (28), (29) записываются так

$$(\hat{L}^0 + i\varrho R)^{-1} \alpha = e^{-i\omega t} \int_0^\infty e^{i(\omega - \varrho R)\tau} Y_m^e[\varphi(t-\tau), \theta(t-\tau)] d\tau \quad (32)$$

$$\varrho = 0, \pm 2$$

переменная интегрирования t' заменена на $\tau = t - t'$. Из уравнений движения (24) находим:

$$\begin{aligned} \cos \theta(t) &= \cos \delta \sin \psi(t) \\ \text{ctg}(\tilde{\varphi}_0 - \psi(t)) &= \text{ctg} \psi(t) / \sin \delta \\ \text{ctg} \delta(t) &= -\text{ctg} \delta \cos \psi(t) \end{aligned} \quad (33)$$

где $\psi(t) = \psi_0 + \Omega(t - t_0)$ (34)

Здесь введены константы $\tilde{\varphi}_0, \psi_0, \delta$, которые можно выразить через $\theta_0, \varphi_0, \alpha_0$, рассмотрев (33) при $t = t_0$.

Учитывая (33) и используя теорему сложения, представим

Y_m^e в виде суммы трехиндексных функций /10/:

$$Y_m^e[\theta(t-\tau), \tilde{\varphi}_0, \delta, \psi_0], \varphi[t-\tau, \tilde{\varphi}_0, \delta, \psi_0] = \quad (35)$$

$$= \sum_{s=-l}^l T_{ms}^e[\frac{\pi}{2} - \tilde{\varphi}_0, \delta \cdot \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} - \psi(t)] P_{s0}^e(\cos \theta) \int_0^\infty e^{i(\omega - \varrho R)\tau} d\tau$$

Здесь функция

$$T_{ms}^e[\varphi_1, \theta, \varphi_2] = e^{-im\varphi_1 - is\varphi_2} P_{ms}^e(\cos \theta) \quad (36)$$

С помощью (36) преобразуем правую часть (32):

$$[\hat{L}^0 + i\varrho R]^{-1} \alpha = e^{-i\omega t} \sum_{s=-l}^l T_{ms}^e[\frac{\pi}{2} - \tilde{\varphi}_0, \delta \cdot \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} - \psi(t)] P_{s0}^e(\cos \theta) \times \int_0^\infty e^{i[\omega - (\varrho + s)R]\tau} d\tau \quad (37)$$

Интеграл по τ вычисляется с учетом правила обхода Ландау ($\omega \rightarrow \omega + i\Delta$, $\Delta > 0$):

$$\int_0^\infty \exp\{i[\omega - (\varrho + s)R]\tau\} d\tau = i / \omega - (\varrho + s)R \quad (38)$$

Затем используя преобразование (являющееся так же, как и (35),

следствием теоремы сложения):

$$T_{ms}^e \left[\frac{\tilde{v}}{2} - \tilde{v}_0, \tilde{v} - \frac{\tilde{v}}{2}, \frac{\tilde{v}}{2} - \psi(t) \right] = \sum_{s=-e}^e T_{ms}^e \left[\frac{\tilde{v}}{2} - \psi(t), \delta(t), \frac{\tilde{v}}{2} - \delta(t) \right] \times e^{-is\tilde{v}} P_{s's}^e(\rho) \quad (39)$$

и соотношения (25), переходим от переменных $\tilde{v}_0, \tilde{v}, \psi$ к переменным δ, ψ, α . Этим завершается вычисление функции B .

Представляем результат в (20) и, интегрируя по углу α , получаем выражение для возмущенной плотности:

$$\begin{aligned} n_1 = & e^{-i\omega t} Y_m^e(\psi, \delta) \frac{n_0}{r^2} \left\{ \left[\frac{d^2 \chi_e}{dr^2} + 2 \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\chi_e}{r} \right) \right] \right. \\ & \times \sum_{s=-e}^e |P_{s0}^e(\rho)|^2 \frac{+\rho^2}{4r^2 - (\omega - sr)^2} + \frac{\chi_e}{r^2} \sum_{s=-e}^e |P_{s0}^e(\rho)|^2 \times \\ & \left. \times \frac{2\omega r^2 + sr\omega(sr - \omega)}{(sr - \omega)[(\omega - sr)^2 - 4r^2]} \right\} \quad (40) \end{aligned}$$

где

$$|P_{s0}^e(\rho)|^2 = \frac{(e+s)! (e-s)!}{\left[\left(\frac{e+s}{2} \right)! \left(\frac{e-s}{2} \right)! 2e \right]^2} \quad (41)$$

Преобразуем правую часть (40), разлагая функции частоты ω на простые дроби. Таким путём уравнение Пуассона (21) сводится к виду

$$(1 + a_e) \Delta \chi_e = 0 \quad (42)$$

Здесь

$$\Delta = \frac{d^2}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{d}{dr} - e(e+1)/r^2 \quad (43)$$

$$a_0 = 3r^2/\omega^2 - 4r^2$$

$$a_1 = \frac{(\omega^2 - 3r^2) 3r^2}{(\omega^2 - 2r^2)(\omega^2 - 9r^2)}$$

$$a_2 = \frac{3r^2(\omega^2 - 7r^2)}{(\omega^2 - 16r^2)(\omega^2 - 4r^2)} \quad (44)$$

$$a_e = \sum_{s=-(e+2)}^{e+2} ds \frac{e}{r} - s; \quad e = 3, 4, 5, \dots \quad (45)$$

Суммирование ведется по S' в (45) при условии чётности числа $(e + S)$

$$ds^e = \frac{3}{4} \left\{ |P_{s-2}^e(\rho)|^2 - |P_{s+2}^e(\rho)|^2 \right\} \quad 1 \leq s \leq e-2$$

$$d_{\pm e}^e = \mp \frac{3}{4} |P_{e-2}^e(\rho)|^2 \quad (46)$$

$$d_{\pm(e+2)}^e = \mp \frac{3}{4} |P_e^e(\rho)|^2$$

Уравнение (42) удовлетворяется при произвольной радиальной зависимости χ_e , если

$$1 + a_e = 0 \quad (47)$$

Это и есть искомое дисперсионное уравнение собственных колебаний однородного шара. Случай $\Delta \chi_e = 0$ соответствует отсутствию возмущений.

§ 3. Частоты собственных колебаний

Рассмотрим следствия, вытекающие из дисперсионного уравнения (47), при различных орбитальных числах ℓ . Возмущения $\ell = 0$, соответствующие радиальным смещениям шара, имеют частоту

$$\omega^2 = \Omega^2 \quad (48)$$

Этот результат совпадает с полученным другим способом (в приближении многопоточковой гидродинамики) в Приложении. Случай $\ell = 1$, соответствующий дипольному возмущению, оказывается выделенным в том смысле, что требует дополнительного условия - сохранения полного импульса системы^{х)}

$$\int_0^R \rho_1 r^3 dr = 0 \quad (49)$$

Условие (49), как легко показать, эквивалентно $\Delta \chi = 0$ (только при $\ell = 1$), т.е. отсутствию возмущений $\rho_1 = 0$.

Устойчивость имеет место при всех остальных ℓ . В случае $\ell = 2$ квадраты собственных частот равны

$$\omega_{1,2}^2 = \frac{1}{2} (17 \pm \sqrt{117}) \Omega^2 \quad (50)$$

При $\ell = 3$ из (45) находим

$$a_3 = \frac{3\Omega^2(\omega^2 - 13\Omega^2)\omega^2}{(\omega^2 - \Omega^2)(\omega^2 - 9\Omega^2)(\omega^2 - 25\Omega^2)} \quad (51)$$

При $\ell \geq 3$ из соотношений (45 - 47) следует:

$$\text{Im } a_\ell(\omega^2) = 0; \quad \text{Im } \omega^2 = 0; \quad \text{Re } [1 + a_\ell(\omega^2)] = 0; \quad (52)$$

х) Для всех остальных ℓ сохранение полного импульса автоматически обеспечивается угловой зависимостью $\rho_1(\theta)$.

Используя соотношение полноты и нормировку для $P_{\ell 0}^\ell(\cos \theta)$

$$\sum_{s=-\ell}^{+\ell} |P_{\ell 0}^\ell(\cos \theta)|^2 = 1 \quad (53)$$

для $\omega^2 \leq 0$ приходим к противоречию с (52):

$$\text{Re } [1 + a_\ell(-|\omega^2|)] > 0 \quad (54)$$

Заметим, что устойчивость системы относительно радиальных возмущений очевидна из качественных соображений.

Действительно, обратимся прежде всего к работе [11], где доказана устойчивость рассматриваемой системы относительно радиальных возмущений с помощью энергетического принципа, развитого для вращающихся гравитационных систем [12], [13]. Вследствие известного факта неизменности момента вращения система, находящаяся в положении равновесия на "дне" потенциальной "ямы", при радиальных возмущениях увеличивает свою потенциальную энергию и тем самым переходит в неравновесное состояние (рис.2). Дальнейший процесс - колебание - происходит уже спонтанно.

Теперь представим себе, что систему подвергли нерадиальным возмущениям, вследствие чего форма кривой потенциальной энергии $U = U(r)$ изменилась: $U = U(r, \theta, \varphi)$. В этом случае система, перейдя из положения r_0 в положение

$r_2(\theta = \theta_0, \varphi = \varphi_0)$, может вновь занять точку минимума

на кривой $U = U(r, \theta_0, \varphi_0)$ (рис.3). Таким образом устойчивость системы по отношению к таким возмущениям, а priori не очевидна.

Более того, качественное исследование устойчивости с помощью различного рода критериев, используемых в физике плазмы, на первый взгляд приводит к выводу о неустойчивости рассмотренной нами системы. Так например, критерий пучковой неустойчивости $\partial f_0 / \partial v > 0$ выполняется для нашей системы.

Этот критерий, как известно, является необходимым, но не достаточным для развития неустойчивости. Для того, чтобы неустойчивость развивалась, требуется достаточная близость $\max f_0$. В нашем случае расстояние между максимумами равно величине скорости (или разброса скоростей, связанного с различием на -

правлений скоростей частиц), что приводит к устойчивости системы.

Критерий гравитационной неустойчивости /7/, использующий термины типа анизотропной температуры, в нашем случае не может быть применен. Дело в том, что понятие температуры для нашей системы не имеет четкого смысла. Температура, как мера разброса частиц по энергиям, в нашем случае равна нулю и изотропна. Если же определить температуру, как меру энергии частицы, то радиальная температура T_r равна нулю, а температура в шаровом слое $T_t \sim v_t^2$, и в этом смысле имеется анизотропия температур. Для такой "температуры" выполнен критерий анизотропной неустойчивости, но использование критерия лишено четкого смысла.

§ 4. Заключение

Мы рассмотрели малые возмущения сферически-симметричной гравитирующей системы вращающихся тел, полагая, что траекторией каждого тела является окружность и что средняя массовая плотность не зависит от радиуса. Показано, что при этих предположениях частоты всех возмущений вещественны, т.е. такая система устойчива. В реально наблюдаемых шаровых скоплениях плотность всегда падает к краю довольно резко $\frac{1}{r^2} \approx \frac{1}{r^3}$. Энергетические оценки позволяют предположить, что системы, аналогичные рассмотренной, с плотностью, падающей к краю, имеют большой запас устойчивости по сравнению с однородной системой. Разумно предположить, что случай некруговых орбит не изменит вывода об устойчивости системы.

В работах /8, 13/ показано, что эволюция звездных систем более сложного типа, содержащих две или более подсистемы, приводит к образованию спиральных рукавов.

Вывод настоящей работы об устойчивости шарового скопления звезд совместно с результатами /8, 13/ свидетельствует в пользу гипотезы Оорта /14,15/ об эволюции галактик. Согласно этой гипотезе различные формы галактик рассматриваются, в отличие от Хаббла /16/, не как последовательные стадии эволюционного развития, а как результат различий в начальных услови-

ях их возникновения (в зависимости от величины суммарного момента количества движения и др.).

Авторы глубоко благодарны Я.Б.Зельдовичу за постоянный интерес к работе и ценные советы.

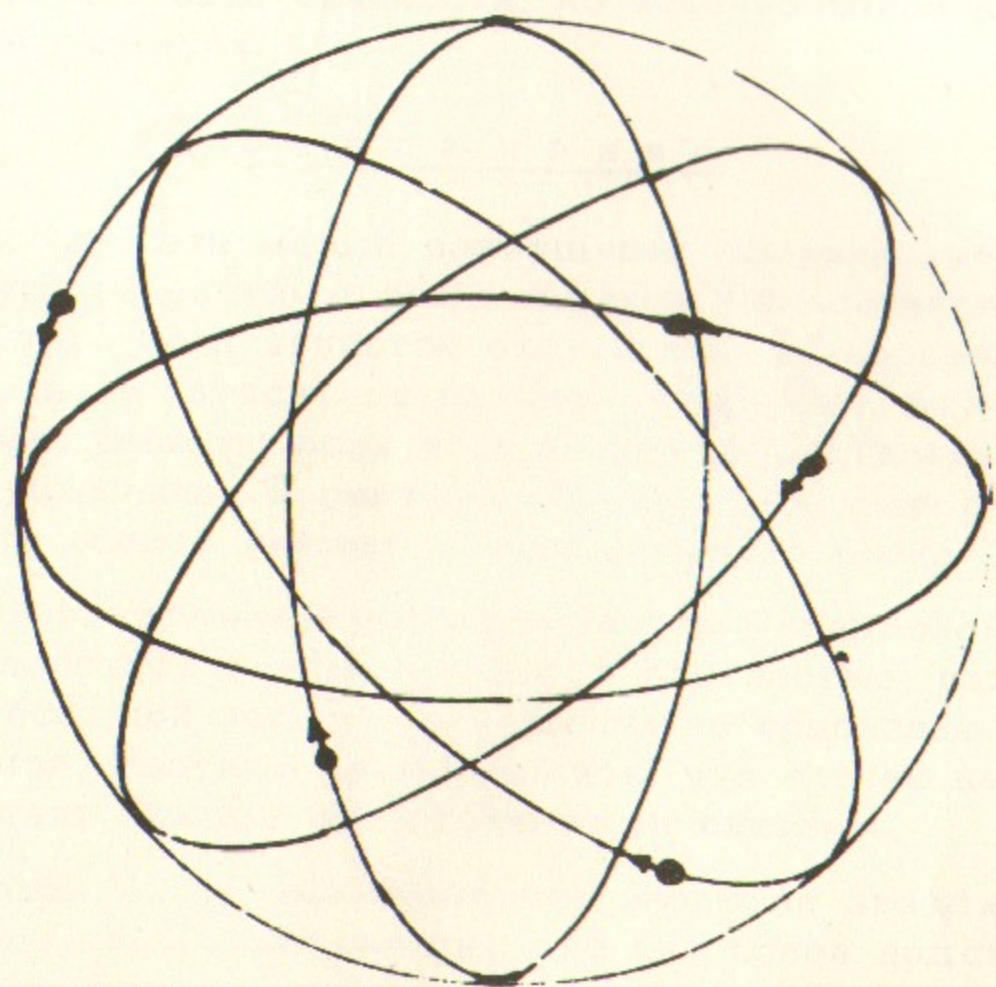


Рис.1. Модель Эйнштейна шарового скопления звёзд. Все звезды движутся по круговым траекториям вокруг общего центра масс.

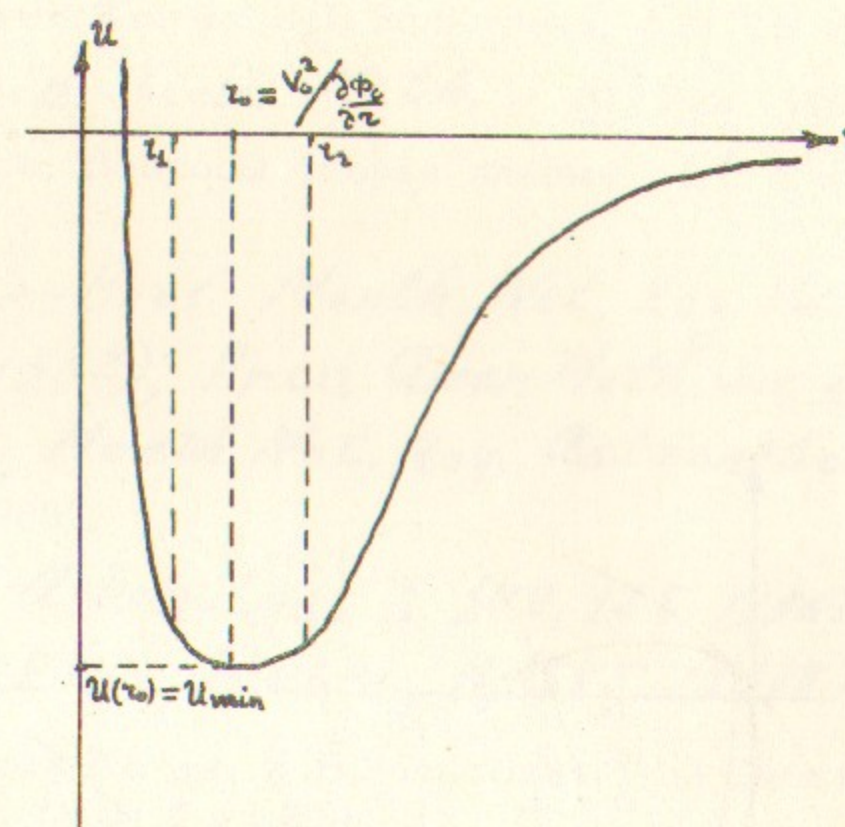


Рис.2. Если рассмотреть произвольную сферу радиуса Γ_0 , то при малых радиальных возмущениях системы "внешние" сферы не оказывают на неё влияния (в отсутствие самопересечений). Такая сфера находится лишь в центральном поле "внутренних" сфер, причём в отсутствие самопересечений задача о колебаниях любой сферы в поле других оказывается кеплеровской. Тогда потенциальная энергия сферы описывается кривой $U(r)$, показанной на рисунке. Точка Γ_0 соответствует стационарному состоянию системы, когда все звёзды движутся по окружностям. Точки Γ_1 и Γ_2 соответствуют предельным радиусам сферы при радиальных возмущениях. Как видно из рисунка $U(\Gamma_2) > U(\Gamma_0)$, что доказывает устойчивость системы относительно радиальных возмущений.

Простые оценки показывают, что влиянием эффектов самопересечений при малых колебаниях можно пренебречь. Строгий учёт влияния самопересечений, выполненный в /11/, показал, что самопересечения делают систему еще более устойчивой относительно радиальных возмущений.

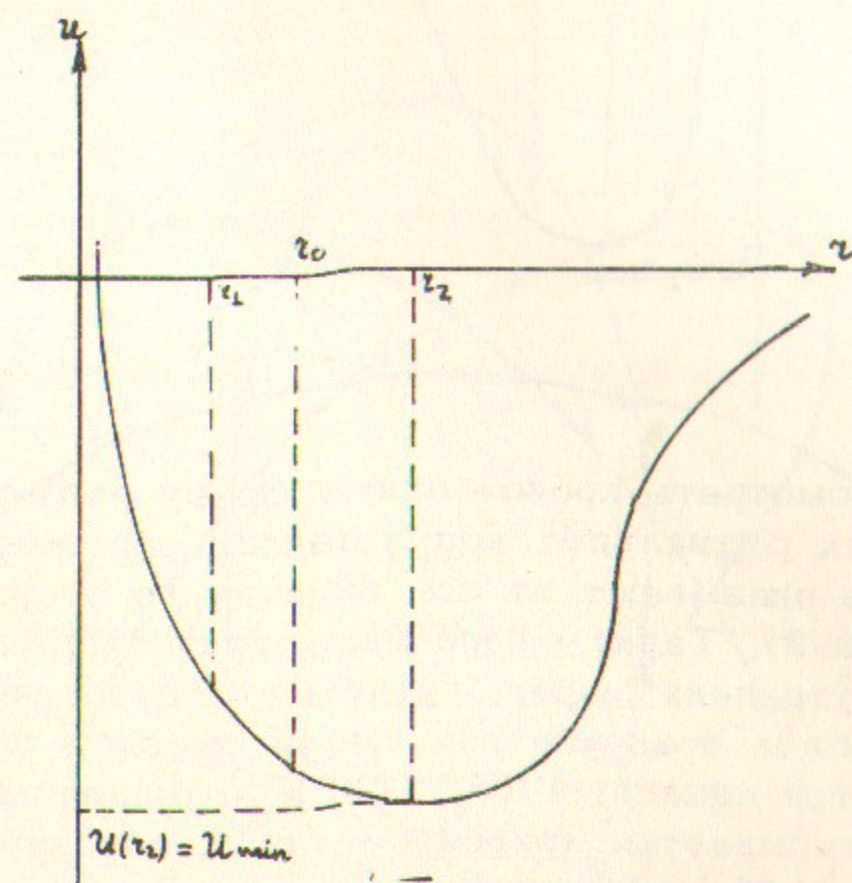


Рис.3. Та же сфера радиуса \bar{r}_0 , подвергнутая нерадиальным возмущениям. Поскольку при нерадиальных возмущениях квадрат момента сферы $M^2 = \sum M_i^2$ не сохраняется, форма первоначальной кривой $U(r)$ в отличие от случая радиальных возмущений изменяется. На рисунке изображена кривая $U = U(r, \theta_0, \varphi_0)$, минимум которой находится в точке $\bar{r}_2 (\theta = \theta_0, \varphi = \varphi_0)$. Устойчивость системы при этом заранее не очевидна.

Л и т е р а т у р а

1. Г.С.Бисноватый-Коган, Я.Б.Зельдович. АЖ (в печати).
2. *A. Einstein Ann. Math.* 40, 922 (1939).
3. Б.А.Трубников. Вопросы теории плазмы, т.1, Госатомиздат, М., 1963.
4. *J. Lynden-Bell Month. Not. Roy Astron. Soc.* 124, 279 (1962); *Proc Amer. Math. Soc.* 2 (1967)
5. *P. Sweet, Month. Not. Roy. Astron. Soc.* 125, 285 (1963).
6. *E. P. Lee Astrophys. J.* 148, 125 (1967)
7. *C. S. Wu Phys. Fluids*, 11, 545 (1968)
8. Г.С.Бисноватый-Коган, Я.Б.Зельдович, Р.З.Сагдеев, А.М.Фридман, ПМТФ, № 3, 3 (1969).
9. *M. N. Rosenbluth, N. A. Krall, N. Rostoker Nucl. F. Suppl.* 1, 143 (1962)
10. Н.Я.Виленкин. Специальные функции и теория групп, Изд-во "Наука", 1965.
11. Г.С.Бисноватый-Коган, Я.Б.Зельдович, А.М.Фридман. ДАН СССР, 182, № 4 (1968).
12. А.М.Фридман, АЖ, 43, 327 (1966).
13. В.Л.Поляченко, А.М.Фридман, АЖ (в печати).
14. *J. H. Oort Scientific American* 195, 101 (1956).
15. *J. H. Oort Structure and Evolution of the Galactic System*, доклад на съезде МАС в Гамбурге, 1964 г.
16. *J. Jeans, Astronomy and Cosmogony Cambridge (1929)*
17. Л.Д.Ландау, ЖЭТФ, 16, 574 (1946).

Ответственный за выпуск Я.Г.Эпельбаум
Подписано к печати 25 ноября 1969 г.
Усл. 1 печ.л., тираж 250 экз. Бесплатно
Заказ № 341

Отпечатано на ротапринте в ИЯФ СО АН СССР